تحليل بالستيك داخلى و بهينه سازى يك پرتابه حامل

تحت تنشهای داخلی لوله پرتابگر

جعفر روشنيان ۳

رضا ابراهیمی ^۴

دانشکده مهندسی هوافضا دانشگاه صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی مهدی نصرالله زاده ^۱ اسماعیل لآلی ^۲ مرکز آیرودینامیک قدر دانشگاه جامع امام حسین ^(ع)

(تاریخ دریافت ۱۳۹۳/۰۳/۲۰ تاریخ پذیرش۱۳۹۳/۰۸/۲۵)

چکیدہ

در این مقاله به مطالعه رفتاری، طراحی، تحلیل و بهینه سازی یک پرتابهی حامل یک بار هدف، از زمان بارگذاری در لوله پرتابگر تا زمان خروج آن از دهانه پرداخته شده است، که برای انجام آن روش زیر مورد استفاده قرار گرفته است.

ابتدا به تحلیل بالستیکی پرتابه درون لوله پرتابگر پرداخته شده و نمودارهای فشار- زمان، سرعت دهانه و بیشترین شتاب وارده بر پرتابه بدست آورده شدند (سرعت دهانه پارامتر مورد نیاز بعنوان ورودی در بخش مسیر است). سپس به تحلیل تنش سازه پرتابه در داخل لوله پرتابگر بر مبنای بیشترین شتاب وارده بر آن، بدست آمده از بخش بالستیک داخلی پرداخته شده و کمترین ضخامت پوسته، بطوریکه سازه پرتابه بر مبنای معیار مورد نظر دچار شکست نگردد، بدست آورده شده است. در مرحله بعد تعامل مناسبی مابین مراحل اول و دوم ایجاد و سیکل طراحی برای یکبار بسته شده است. در آخر هم با بهینه سازی سیکل طراحی بسته شده بر اساس کمینه سازی وزن سازه پرتابه با دو روش گام به گام و الگوریتم ژنتیک، وزن مناسب مجموعه پرتابه به همراه بار هدف درون آن، برای یک بار هدف مشخص با وزن معلوم بدست آورده شده است.

واژه های کلیدی: بالستیک داخلی – تحلیل سازه ای – حل عددی - بهینه سازی چند موضوعی- الگوریتم ژنتیک

Analysis and Optimization for a Projectile Under Stresses of Gun

During Interior Ballistics

M. Nasrollahzadeh	E. Laali	J. Roshanian	R. Ebrahimi
Aerospace Eng. Dep't.	Aerospace Eng. Dep't.	Aerospace Eng. Dep't.	Aerospace Eng. Dep't.
Imam Hossein	University.	K.N. Toosi Unive	ersity. of Tech.

ABSTRACT

In this article, it is attempted to present a study of the design, analysis and optimization of a projectile carrying a payload from the moment of loading until final release. Thus the study consists of the following: First of all, the ballistics of the projectile must be solved and then diagrams of pressure-time and speed of the barrel and the maximum accelaration exerted on the projectile must be considered. The barrel speed is the required parameter in the trajectory section and to analyze the structural section the maximum accelaration is considered. Next, the structure of the projectile in the shell is considered in terms of stress based on the maximum speed gained from the internal ballistics. Also, the minimum thickness of the shell is assessed considering that the structure of the projectile should not fail. The next step it is attempted to strike a relative balance between the first two sections and finish the design cycle. Finally, the optimization of the design cycle in terms of the weight and thickness of the projectile is considered.

Key Words: interior ballistic, Structural Analysis, Multidisciplinary Design Optimization.

۱- كارشناس ارشد (نویسنده پاسخگو) : Nasrollahzadeh@ihu.ac.ir

۲- کارشناس ارشد

۳- استاد

۴– دانشیار

۱– مقدمه

روشهای مختلفی برای محاسبه بالستیک داخلی پرتابگرها در دنیا مورد استفاده قرار می گیرد. این روشها، از روشهای تقریبا ساده با حجم محاسبات کم و حجم کم دادههای ورودی برای محاسبه منحنی فشار- زمان و فشار – جابجایی در سال ۱۹۳۴ شروع شده و به روش های ترموديناميكي و سپس هيدروترموديناميكي يا همان روشهای تحلیل فازی ختم می شود، که سخت ترین آن مدلسازی بالستیک داخلی به روش دو فازی در دو بعد و سه بعد است.[۱] هر چه که از روش های تجربی به طرف روش های هیدرودینامیکی رفته میشود، بر پیچیدگی و حجم محاسبات در مدلسازی افزوده شده و در ازای آن، خطای محاسبات در بدست آوردن منحنی های بالستیکی كمتر مى شود. اما براى ايجاد يك نرم افزار مناسب، مىبايست يك روش بهينه از بين روش هاى بالستيك داخلی انتخاب کرد که هم از درصد خطای کمتری برخوردار باشد و هم اینکه دارای حجم محاسبات مناسب و تعداد داده های ورودی متعادل برای استفاده کاربر باشد. با انتخاب روش بهینه و ایجاد یک رابط گرافیکی مناسب، جهت گرفتن خروجیهای مختلف و ترسیم منحنیهای بالستیکی مناسب، کمک شایانی در ایجاد یک آزمایشگاه بالستیک داخلی مجازی، برای کاربر و صنعت میباشد. چرا که در عمل آزمایشگاههای بالستیک داخلی بسیار پرهزینه و پر خطر میباشد.

اولین اندازه گیری حداکثر فشار در بالستیک داخلی توسط نوبل در سال ۱۸۶۰ انجام گرفت. از سال ۱۹۳۰ به بعد به دلیل تکمیل شدن دستگاه ثبت کننده فشار پیزوالکتریک^۱ تغییر زیادی در بینش علم بالستیک بوجود آ مد. که این دستگاه اولین بار توسط جی.تامسون^۲ ساخته شد. از سال دستگاه اولین بار توسط جی.تامسون^۲ ساخته شد. از سال ۱۹۵۰ میلادی به بعد که پیزو گیجها توسعه یافتند، امکان ثبت نمودار فشار – زمان بطور مستقیم امکان پذیر گرد ید. حل تحلیلی و تقریبا دقیق معادلات با روشی نسبتا ساده ابتدا توسط چاربنیر^۳ انجام شد.[۱] از د هه ۱۹۷۰ میلادی انجام محاسبات عددی بالستیک داخلی با روی کار آ مدن کامپیوترها امکان پذیر شد. کریر^۴ و همکارانش پس از ارائه مدلهای عددی تحلیل صفر بعدی بالاستیک داخلی، در

۴- Krier

سال ۱۹۷۸ به ارائه مدل دو فازی در یک بعد پرداختند[۲] اندرسون و جکسون^۵ معادلات چند فازی را از طریق روش میانگین استخراج نمودند. [۳] مدل یک بعد اح تراق گرین جامد توسط گاگ⁹ در سال ۱۹۷۸ میلادی ارائه گردید که توانست معادلات بقاء را استخراج و مدل دوبعدی را توسعه بخشد.[۴] همچنین توانست تنش بین دانه ای را نیز مدل کند.[۵] و با استفاده از نتایج آزمایشگاهی به تعیین انت قال گرمای بین فازها بپردازد.[۶] مدل سه بعدی بالستیک داخلی با ا ستفاده از م عادلات ب قاء تو سط نا سکا^۷ ان جام گرفت.[۷] از مطالب بیان شده می توان این نتیجه را گر فت که مدل سازی فرایند سیکل بالستیک داخ لی بر اساس میزان در نظر گرفتن جزهٔ یات، گستره و سیعی را شامل می شود. به عنوان ساده ترین مدل در این گستره، مدل ترمودینامیکی یا صفر بعدی است. [۸] که از طریق د یدگاه لاگرا خژین و بر ا ساس روا بط ترمود دخامیکی بسط داده می شود. [۹] در سطح بعدی مدل یک بعدی قرار دارد که تغییرات پارامترها را در راستای محور لوله مورد برر سی قرار میدهد.[۹و۱۰] در سطوح بعدی مدل های دوب عدی و سه بعدی قرار دارند.[۱۱] به این ترتیب مدلهای مت فاوت بالستیک داخلی و جود خوا هد دا شت که در میان این مدلها، همانطور که پیش از این نیز بیان گردید، مدلی که با کمترین چالش مسئله مورد نظر را حل کند، منا سب ترين مدل خواهد بود.

برای آغاز ابتدا لوله پرتابگر شامل بر دو بخش اساسی در نظر گرفته میشود:

۱- محفظه احتراق ۲- بخش خان کشی شده لوله پرتابگر هنگامی که چاشنی در محفظه احتراق عمل میکند، سوخت جامد تبدیل به گاز شده و بدلیل اختلاف انرژی پیوندی بین حالت جامد و گاز، دمای بالایی تولید شده و انتشار و تماس این گازها با دمای بالا با دانههای سوخت اصلی اشتعال را سبب میگردد. وظیفه اشتعال گازهای اصلی با چاشنی است که عبارت است از : " یک بسته کک

سوخت جامد که سرعت سوزش بالایی دارد".[۱۲] پد یده انت شار شعله و چا شنی در سوخت و چ گونگی عملکرد آن پیچیدگیهای زیادی دارد و در این برر سی از مدل کردن آن صرف نظر شده ا ست و تنها فرض برآن است که دانههای سوخت ا صلی همز مان در تمام سطح بصورت ناگهانی شروع به سوختن و سوزش می کنند. با

¹⁻ Piezoelectric Pressure Gage

r- J. Thomson

r- Charbonnier

a- Jacson & Anderson

۶- Gough

v- Nusca

سوزش دانههای سوخت، گازهای داغی تولید می شود که شروع به انبساط ميكنند، ولي چون حركت ابتدايي پرتا به به علت خان کشی کمربند مسی به سختی انجام می شود، بنابراین تواید گاز در یک حجم ثابت موجب افزایش ناگهانی فشار در محفظه احتراق می گردد. به تدریج کمرب خد م سی در ا شر نیروی پ شت پرتا به خان ک شی می شود. در ابتدای حرکت پرتابه، چون سرعت پرتا به کم است، افزایش حجم فضای پشت پرتا به خاچیز است و جوابگوی نرخ تولید گاز نمی باشد (مخصوصا که نرخ تولید گاز بدلیل بالا بودن ف شار زیاد است) و ف شار همچ نان افزایش می یابد، ولی با افزایش سرعت پرتا به و افزایش حجم، فشار پس از ر سیدن به یک حداکثر، شروع به کاهش می کند. توجه شود که کاهش فشار به معنی کاهش نرخ تولید گاز هم هست و افزایش فضای پشت پرتا به به معنى افزايش سطح انتقال حرارت است و افزايش غرخ انتقال حرارت هم عامل كاهش دماست كه سبب كاهش فشار گاز خواهد شد. [۱۲] فشار حداکثر مع مولا در فا صله کوتاهی از حرکت پرتابه اتفاق میافتد. بعنوان مثال در یک یرتابگر کالیبر ۱۵۵ میلیمتری حداکثر فشار در ۱۱٪ طول بخش خان کشی شده اتفاق میافتد. همچنین فشار گاز ها هنگام خروج پرتابه از دهانه، ۱۰ تا ۳۰ در صد از فشار حداکثر است.[۱۳] در یک فرایند پر تاب، اخرژی شیمیایی سوخت به صور دیگر انرژی تبدیل می گردد. بخش مفید این انرژی بصورت انرژی انتقالی پرتابه ظاهر می شود. یک بخش دیگر از آن صرف دوران پرتا به می شود که برای ایجاد پایداری پرتابه در پرتا بههای با پایداری چرخ شی مورد استفاده قرار می گیرد. بخش دیگر بصورت اصطکاک و انرژی تغییر فرم کمربند مسی هدر میرود. انرژی حرک تی گازها نیز بخشی دیگر از انرژی را بخود اختصاص مید هد. همچنین حرارت دفع شده از بدنه لوله و نیز ذخ یره شده در لوله نیز از اخرژی شیمیایی سوخت مشتق می شود. بخش اصلی از اخرژی شیمیایی سوخت بصورت اخرژی موجود در گاز های خرو جی از دها نه لو له هدر می رود. جدول ۱ بیانگر نمونهای از ترکیب توز یع ا ین انرژی ها در یک پرتابگر کالیبر متوسط میباشد.

۲- تئوری بالستیک داخلی و دینامیک پرتابه پرتابههای مربوط به لولههای خاندار دارای یک کمربند مسی هستند که در ابتدای حرکت پرتابه در اثر فشار پشت

پرتابه توسط خان لوله، خان کشی میشوند. وظیفه کمربند مسی، آب بندی گاز ، هم محور کردن پرتابه با لوله و دوران پرتابه میباشد.

117	متوسط	كاليبر	پرتابگر	انرژی در	توزيع	جدول ۱-
-----	-------	--------	---------	----------	-------	---------

ميزان	توزيع انرژی		
۳۲%	انرژی انتقالی به پرتابه		
•.14%	انرژی چرخشی پرتابه		
۲.۱۷٪	افت بدلیل اصطکاک		
*F * 1'/	کل انرژی بر پرتابه		
11.11/.	(سطح زیر منحنی فشار - جابجایی)		
•.117%	انرژی انتقالی به سیستم		
۳.1۴%	انرژی جنبشی گازها		
۲۰.۱۷%	انتقال حرارت به لوله پر تابگر و پر تابه		
ft.t9%	انرژی همراه گازهای خروجی از دهانه		
١٠٠٠٪.	جمع کل		

یک مدل ساده برای فرایند خان کشی کمربند مسی بدین صورت است که ابتدا یک نیروی اولیه جهت شروع خان کشی لازم است. سپس تا پایان خان کشی نیروی لازم برای خان کشی افزایش مییابد و آنگاه با شروع حرکت بتدریج نیروی پرسی خانها کاهش مییابد. این نیرو علاوه بر نیروی اصطکاکی خان با لوله است. با توجه به شکل اداریم: [11]



 $F_{D}\left(t\right) = C_{f} \cdot F_{R} + F_{D}'\left(t\right) \tag{1}$

که C_f ضریب اصطکاک، F_R مؤلفه عمودی نیرو از طرف خان به کمربند مسی، F'_D مقاومت پرسی خان و F_D کل نیروی اصطکاکی خان است (شکل ۱). که در آن F_D بصورت زیر قابل محاسبه خواهد بود:

که برابر با شتاب پرتابه در پرتابگر تا هنگام خارج شدن ان
از دهانه میباشد.
با انتگرال گیری از شتاب، سرعت پرتابه در لوله بر حسب
زمان بدست میآید (با شرط اولیه 0 =
$$v_0$$
)
دران بدست می آید (با شرط اولیه 0 = 0)

$$\frac{d V_P(t)}{dt} = a(t) \tag{(A)}$$

وبا انتگرال گیری از سرعت، جابجایی پرتابه در لوله بدست خواهد آمد

$$\frac{dS_{P}\left(t\right)}{dt} = V_{P}\left(t\right) \tag{9}$$

در این قسمت برای حل بالستیک داخلی پرتابه در پرتابگر از مدل رسال پیشرفته(اصلاح شده) استفاده می گردد که مسئله را بصورت یک بعد در طول لوله و سوخت را در دو فاز جامد-گاز مدل سازی می کند.

برای شروع از معادله حالت Noble-Abel استفاده می شود که در مرجع [۱۲] ذکر شده است.

$$P_{A}\left(t\right) \cdot \left[\frac{1}{\rho_{g}} - \eta\right] = \frac{\lambda \cdot T\left(t\right)}{T_{0}} \tag{(1.1)}$$

که ρ_{a} چگالی گاز، η پارامتر هم حجم'، ρ_{a} فشار متوسط گاز، \mathcal{X} پارامتر نیروی محرک^۲، T_0 دمای شعله ایزنتروپیک و T(t) دمای گاز می باشد. انرژی شیمیایی آزاد شده در اثر سوزش سوختی که جرم اوليه آن C بوده و نسبت (t) از آن سوخته شده و انرژی بر واحد جرم آن Q_{er} است، برابر است با: $E = C \cdot Q_{ex} \cdot Z(t)$ (11)که بخشی از این انرژی بصورت انرژی داخلی گاز و بخشی دیگر بصورت انرژی جنبشی پرتابه و ذرات سوخت در آمده $E = C \cdot Q_{ex} \cdot Z(t) = C_{v} \cdot T(t) \cdot C \cdot Z(t) + \frac{M_{E}(t)}{2} v_{p}^{2}(t)$ (17) $M_{F}(t)$ در معادله فوق که به معادله رسال مشهور است C_{v} جرم مؤثر، T(t) سرعت پرتابه، T(t) دمای گاز و ظرفیت ویژه حرارتی در حجم ثابت میباشد. در ضمن برابر با جرم گازهای تولید شده و یا همان $C \cdot Z(t)$ سوخت سوخته شده میباشد. $M_{E}(t) = W_{P} + \frac{C \cdot Z(t)}{3}$ (17)

همچنین می دانیم که جرم و حجم گاز برابر است با:

1- Co Volume

r- Impetus

 $\begin{cases} F'_{D} = 0 & \mathbf{S}_{P} \leq 0 \\ F'_{D} = Z_{0} + Z_{u} \cdot \delta \cdot P_{E} \cdot S_{P}(t) & 0 \prec \mathbf{S}_{P} \prec W_{OB} \\ F'_{D} = F_{D \max} - Z_{d} \cdot \delta \cdot P_{E} (S_{P}(t) - W_{OB}) & \mathbf{S}_{P} \geq 0 \end{cases}$ (Y)

مقدار حرکت پرتابه در لوله، W_{OB} عرض کمربند Z_{μ} مقدار حرکت پرتابه در لوله، Z_{u} , Z_{d} , $F_{D \max} Z_{0}$ مست. مسی و Z_{0} , Z_{u} , Z_{d} , $F_{D \max} Z_{0}$ مست. P_{E} طولی از کمربند مسی است که خان کشی می شود b مولی از کمربند مسی است، که در آن n تعداد خان و $d \times n$ است، که در آن n تعداد خان و $z \to z \to z$ ماده برداشته شده از $z \to z \to z$ ماده برداشته شده از $z \to z \to z$ ماده برداشته شده از $z \to z \to z$ ماده برداشته شده از $z \to z \to z$ ماده برداشته شده از $z \to z \to z$ ماده برداشته شده از $z \to z \to z$ ماده برداشته شده از $z \to z \to z$ ماده برداشته شده از $z \to z \to z$ ماده برداشته شده از $z \to z \to z$ ماده برداشته شده از $z \to z \to z$

$$k = \frac{\tan\theta}{R'} = \frac{\dot{\omega}}{a} \tag{(\texttt{Y})}$$

برایند نیروها در جهت انتقالی موجب شتاب انتقالی می شود که با توجه به شکل ۱ داریم:

$$a(t) \cdot W_{P} = P_{B}(t) A_{S} - F_{R} \sin \theta - F_{D}(t) \cos \theta \qquad (\texttt{f})$$

و برایند گشتاورها موجب شتاب دورانی میشود

 $I \cdot \dot{\omega} = I \cdot k \cdot a(t) = R' [F_R \cos \theta - F_D(t) \sin \theta] \qquad (\Delta)$

که درآن $(f_B(t), G_B(t))$ فشار پشت پرتابه، A_s سطح تحت فشار پرتابه، W_P جرم پرتابه، I ممان اینرسی و R'شعاع اثر نیروهاست.

اگر در دو معادله ۴ و ۵ مقدار F_R را از معادله ۱ جایگزین کنیم، سپس این دو معادله را بر حسب F_D مرتب کنیم آنگاه خواهیم داشت:

$$F_{D}(t) = \frac{P_{B}(t)A_{S} + \frac{1}{C_{f}}F_{D}'(t)\sin\theta - a(t)\cdot W_{P}}{\frac{1}{C_{f}}\sin\theta + \cos\theta}$$

$$= \frac{I \cdot k \cdot a(t) + R'\frac{1}{C_{f}}F_{D}'(t)\cos\theta}{R'\left(\frac{1}{C_{f}}\cos\theta - \sin\theta\right)}$$
(9)

حال اگر معادله بالا را بر حسب a مرتب کنیم خواهیم داشت: [۱۴]

$$a(t) = \frac{R'}{R' \cdot W_{P} \left(\cos \theta - C_{f} \sin \theta\right) + I \cdot k \left(\sin \theta + C_{f} \cos \theta\right)} \times \left(P_{B} \left(t\right) \cdot A_{S} \left(\cos \theta - C_{f} \sin \theta\right) + F_{D}' \left(t\right)\right) \times \left(\cos^{2} \theta - \frac{1}{R'} \sin^{2} \theta + \frac{1}{C_{f}} \sin \theta \cdot \cos \theta\right)$$

$$\left(\cos^{2} \theta - \frac{1}{R'} \sin^{2} \theta + \frac{1}{C_{f}} \sin \theta \cdot \cos \theta \right)$$

$$M_{g}(t) = C \cdot Z(t)$$

$$V_{g}(t) = V_{c}(t) - \frac{C}{\rho_{s}}(1 - Z(t))$$
(14)

فضای پشت پرتابه و
$$ho_{s}$$
 چگالی سوخت جامد است $V_{c}\left(t
ight)$

$$V_{c}\left(t\right) = V_{comb} + A_{S} \cdot S_{P}\left(t\right)$$
(1a)

کم محفظه احتراق، A_s سطح مقطع بخش خان V_{comb} دار لوله و $S_p(t)$ مقدار حرکت پرتابه در لوله میباشد. با توجه به رابطه ۱۴ داریم:

$$\rho_{g}\left(t\right) = \frac{M_{g}\left(t\right)}{V_{g}\left(t\right)} = \frac{C \cdot Z\left(t\right)}{V_{c}\left(t\right) - \frac{C}{\rho_{s}}\left(1 - Z\left(t\right)\right)}$$
(19)

که با جایگذاری معادله ۱۶ در معادله ۱۰ خواهیم داشت:

$$P_{A}(t) = \frac{\lambda \cdot C \cdot Z(t) \frac{T(t)}{T_{0}}}{V_{c}(t) - c \left[\frac{1}{\rho_{s}} + Z(t) \left(\eta - \frac{1}{\rho_{s}}\right)\right]}$$
(1V)

در این مدل نرخ سوزش بصورت زیر در نظر گرفته می شود:

$$\frac{de(t)}{dt} = \beta \left(P_A(t) \right)^n \tag{1}$$

که *B*و *n*ضرائب ثابت و تجربی هستند. با دقت در تعاریف نرخ سوزش و نرخ نسبت سوخته شده از سوخت می توان نوشت:

$$\frac{dz\left(t\right)}{dt} = \frac{\rho_{C} \cdot A}{C} \frac{de\left(t\right)}{dt} = \frac{A}{A_{a}} \cdot \frac{\rho_{C} \cdot A_{a}}{C} \cdot \frac{de\left(t\right)}{dt}$$
(19)

که A سطح تحت سوزش، A_a سطح اولیه دانه و نسبت A مطح اولیه دانه و نسبت $\frac{A}{A_a}$ همان تابع شکل یعنی $\varphi(z)$ است که با جایگذاری آن در معادله ۱۷ و همچنین استفاده از معادله ۱۶ حواهیم داشت:

$$\frac{dz(t)}{dt} = \frac{A}{A_a} \frac{\rho_c \cdot A_a}{C} \cdot \beta \left(P_A(t) \right)^n = B_a \cdot \varphi(z) \cdot \left(P_A \right)^n \tag{Y}$$

که _a ضریب اشتعال خرج نامیده میشود، که برابر خواهد بود با:

$$B_a = \frac{\rho_C \cdot A_a}{C} \cdot \beta \tag{(1)}$$

همچنین رابطه بین P_A و P_B در مرجع [۱۵] بصورت زیر بیان شده است:

$$\frac{P_{A}(t)}{P_{B}(t)} = 1 + \frac{C}{2 \cdot W_{p}}$$
(YY)

در این مدل، انتقال حرارت به لوله و پرتابه بصورت نسبتی از انرژی جنبشی (گاز و پرتابه) در نظر گرفته میشود. (۲۳) $E_1 = \beta_0 \left(\frac{1}{2}M_E(t)v_P^2(t)\right)$ (۲۳) که ترم داخل پرانتز معادل انرژی جنبشی و β_0 ضریبی است که این نسبت را برقرار می سازد (برای یک پرتابه با کالیبر متوسط حدود ۱۰.۱۷ و برای کالیبر بزرگتر، کمتر و برای کالیبر کوچک، بیشتر است). [۱۲] همچنین انرژی جنبشی پرتابه و گاز بصورت زیر محاسبه می گردند:

$$E_{2} = \left(\frac{1}{2}W_{P} \cdot v_{P}^{2}(t)\right)$$

$$E_{3} = \left(\frac{1}{2} \cdot \frac{C \cdot Z(t)}{3} \cdot v_{P}^{2}(t)\right)$$
(YF)

اگر تمام انرژی سوخت تبدیل به انرژی محسوس گردد، تولید حرارت T_0 می نماید (دمای شعله ایزنتروپیک)،ولی چون بخشی از انرژی شیمیایی سوخت تبدیل به E_2, E_3, E_1 ,شده است، بنابراین دمای ایجاد شده Tکوچکتر از T_0 خواهد بود و خواهیم داشت:

$$E_{1} + E_{2} + E_{3} = C \cdot Z(t) \cdot C_{\nu} (T_{0} - T)$$

$$(\Upsilon \Delta)$$

با جایگذاری معادلات ۲۳ و ۲۴ در معادله ۲۵ وانجام ساده سازی خواهیم داشت:

$$C \cdot Z(t) \cdot C_{\nu} \cdot T_0\left(1 - \frac{T(t)}{T_0}\right) = \frac{1 + \beta_0}{2} M_E(t) V_P^2(t)$$
 (Y9)

با توجه به تعريف ثابت نيرويي ويژه (λ) داريم:

$$\gamma - 1 = \frac{R}{C_v} = \frac{\lambda}{C_v \cdot T_0}$$
(YY)

که با جایگزینی آن در معادله ۲۶ خواهیم داشت:

$$C \cdot Z(t) \cdot \lambda \left(1 - \frac{T(t)}{T_0}\right) = (\gamma - 1)(1 + \beta_0)M_E(t)\frac{v_P^2(t)}{2} \qquad (\texttt{TA})$$

حال با استفاده از معادله ۱۷ و معادله ۲۶ خواهیم توانست فشار متوسط را به صورت زیر بدست آوریم: [۱۳]

$$P_{A}(t) = \frac{\lambda \cdot C \cdot Z(t) - (\gamma - 1)(1 + \beta_{0})M_{E}(t)\frac{v_{P}^{2}(t)}{2}}{V_{c}(t) - c\left[\frac{1}{\rho_{S}} + Z(t)\left(\eta - \frac{1}{\rho_{S}}\right)\right]}$$
(Y9)

۳- حل معادلات و اعتبار سنجی کد

حال می توان سه معادله دیفرانسیل ۸ ، ۹ و ۲۰ را با توجه به معادلات ۲۲،۷ و۲۹ و با شرایط اولیه شتاب، سرعت و

جابجایی اولیه صفر با روش رانگ کوتا مرتبه چهارم و Average Pressure
 Projectile Pressure برای اعتبار سنجی کد نوشته شده از مرجع [۱۲] که مشابه مسئله مورد بحث را برای یک پرتابه پرتاب شونده از پرتابگر ۱۷۵ میلیمتری حل و با دیگر نتایج موجود مقایسه کرده، استفاده شده است که نتایج آن در جدول زیر آورده

شدہ	نوشته	کد	سنجى	اعتبار	ل ۲–	جدوا
-----	-------	----	------	--------	------	------

	Krier	Calspn	Heppner	این مقاله
بیشترین فشار پشت پرتابه (Mpa)	۳۲۳۲	2702	2922	۳۰۳۲
سرعت دهانه (m/s)	٩١٣	٩٠٨	914	٩٠۶
زمان خروج پر تابه (ms)	۱۸.۳	۱۹.۱	19.4	۱۸.۳

پس از اعتبار سنجی کد نوشته شده، نتایج برای مسئله مورد بحث استخراج شدهاند که در جدول ۳ قابل مشاهده مى باشد.

جدول ۳- خروجی های مورد نظر گرفته شده از کد

پارامتر	خروجى
جرم پر تابه (Kg)	٣۴
بیشترین فشار پشت پر تابه (Mpa)	7772
سرعت دهانه (m/s)	۲۹۶
$\binom{m}{s^2}$ بیشترین شتاب	99004
زمان خروج پر تابه (ms)	18.0

لازم به ذکر است که از بین پارامترهای بیان شده، وزن و سرعت دهانه بعنوان ورودی درقسمت مسیر و بیشترین شتاب وارده بعنوان پارامتر تعيين كننده ضخامت پرتابه (قید در قسمت بهینه سازی) در قسمت سازه مورد استفادہ قرار می گیرند.

در ادامه نمودارهای فشار-زمان و سرعت-زمان آورده شده است.





شکل(۳): نمودار سرعت-زمان

۴- تحلیل تنش سازه پرتابه در داخل لوله پرتابگر بعد از استخراج بیشترین شتاب وارده بر پرتابه در طی حرکت آن در لوله پرتابگر، تا لحظه خروج از دهانه، میبایست بررسی نمود که آیا این شتاب وارده بر پرتابه، از منظر سازه ای برای پرتابه مشکل ساز خواهد شد یا نه؟ برای این کار با استفاده از نرم افزار Solidwork مدل سازی اولیه پرتابه انجام گردید، سپس در نرم افزار MSC Patran بصورت دستی مش بندی گردید (المان Solid) که نهایتاً منجر به ایجاد ۱۴۰۰ المان گردید. آشکار است که ذات مسئله یک مسئله دینامیکی میباشد که با استفاده از اصل دالامبر مى توان اين مسئله ديناميكي را به روش استاتیکی تحلیل نمود، به این صورت که چون در عمل پرتابه در لوله پرتابگر حرکت می کند و هیچ گونه قید فیکس کننده ای وجود ندارد، لذا می ایست شتاب وارده را بصورت یک نیروی اینرسی و از سر پرتابه به سمت انتهای آن اعمال کرد که مشخصه این کار آن است که در حرکت

شده است.

بصورت عددی حل نمود.

از سر پرتابه به سمت انتهای آن، بدلیل بیشتر شدن جرم، نیروی اینرسی وارد بر آن نیز متناسب با جرم بیشتر خواهد شد که در واقع همان اصل دالامبر برای حل مسئله دینامیکی به روش استاتیکی خواهد بود.



شکل(۴): مدل ایجاد شده از پوسته پرتابه



شکل(۵): مدل المان بندی شده از پوسته پرتابه

حال می توان مسئله را در برنامه نسترن (MSC Nastran) حل کرده و نتایج مورد نظر را که همان تحلیل تنش میباشد را بر اساس معیار ون مایسس مشاهده نمود. مقدار تنش بدست آمده از اینجا در بیشترین مقدار خود نمی بایست از تنش تسلیم فولاد پوسته پرتابه بیشتر باشد. در ادامه نتایج حل برای یک نمونه از پرتابه با یک جرم اولیه مشخص آورده شده است:

جدول ۴- مشخصات ورودی ونتایج حل برای پوسته



Fringe: Untitled SC1 A1 :Static Subcase, Stress Tensor, Von Mises MSC Patran شکل(۶): نمایش تحلیل تنش در

در نهایت خروجی این قسمت ارضاء قید ضخامت مناسب پوسته خواهد بود که توسط تحلیل تنشی که صورت می پذیرد انجام خواهد شد.

۵- طراحی بهینه سازی وزن پرتابه با تعامل کد
 بالستیک داخلی و کد تحلیل تنش

تا اینجای کار دو بخش بالستیک داخلی و تحلیل تنش بطور مجزا بیان گردید که از خروجی هر کدام استفادهای برده شد که در جای خود توضیح داده شدند. در ادامه میبایست بین این دو مرحله یک تعامل مناسب ایجاد و سیکل طراحی را برای یک بار بست. برای اینکار در عمل مراحل زیر اتفاق خواهند افتاد.

- ۱. ابتدا برنامه بالستیک داخلی که به زبان c نوشته شده است یکبار اجرا شده و بیشترین شتاب وارده بر پرتابه را بدست آورده و بصورت یک داده در یک فایل با فرمت txt. ذخیره می نماید
- ۲. در مرحله بعد کدی که در نرم افزار مطلب نوشته شده است فایل bdf. (ورودی پترن) را که همان مدل سازی مسئله در قسمت سازه و در محیط پترن (MSC Patran) میباشد را یکبار خوانده و شتاب بدست آمده از قسمت بالستیک داخلی را در فایل bdf. قرار می دهد و در نهایت یک فایل bdf. جدید می سازد.
- ۳. درادامه می بایست مدل ایجاد شده را که در نرم افزار پترن (MSC Patran) بصورت دستی مش بندی شده و شرایط مرزی روی آن اعمال گشته شده را توسط نرم افزار تحلیلی نسترن (MSC Nastran) بصورت عددی و از روش المان محدود حل کرد که دستورات این کار در یک کد m. فایل در نرم افزار مطلب انجام می پذیرد.
- ^٤. در انتها نیز کد m. دیگری در نرم افزار Matlab فایل خروجی و نتایج MSC Nastran را که بصورت یک فایل F۰٦. (خروجی پترن) میباشد را خوانده و از آن مقدار تنش ون مایسس را در هفت مقطع از پیش تعیین شده استخراج و با تنش تسلیم فولاد پوسته مقایسه و شکست و یا عدم شکست پوسته را مشخص می نماید.

سپس میبایست به بهینه سازی سیکل طراحی بسته شده بر اساس کمینه سازی وزن سازه پرتابه پرداخت. از اینجا

به بعد است که دشواری های کار نمایان خواهد شد. زیرا می بایست مراحل بیان شده بصورت اتوماتیک انجام پذیرد و دیگر هیچ کاری بصورت دستی انجام نشود که انجام یک سری از امور اجتناب ناپذیر خواهد شد. که بذکر یک عنوان بصورت مثال بسنده می گردد.

۶- المان بندی پرتابه بصورت اتوماتیک

بعد از مدل سازی پرتابه در Solidwork و فراخوانی در MSC Patran از روی مدل موجود المان بندی در هفت مقطع از پرتابه می شود (شکل ۷)



بعد از ایجاد المان ها در مقاطع آن را به تعداد ۱۰۰ المان در هر مقطع ریوالو^۱ کرده که در نهایت منجر به ایجاد ۱۴۰۰ المان گردید. که این کار میبایست با یک نظم از پیش تعیین شده انجام گردد تا بتوان با یک کد نویسی مدل المان محدود پرتابه مورد نظر را تولید کرد (شکل۸)



شکل(۸): مدل فرضی ایجاد شده با تغییر شعاع در مقاطع

نکته قابل ذکر آن است که تمام این کارها توسط کد های نوشته شده در Matlab انجام شده است و برای المان بندی دیگر از محیط نرم افزار MSC Patran استفاده نگردیده است.

مشابه مطالب بیان شده در ارتباط با خواندن نتایج و مقدار عدد تنش ون مایسس از هفت مقطع مذکور و نیز محاسبه جرم کم شده از پوسته در فرایند بهینهسازی قابل بحث میباشد که بدلیل طولانی شدن مطلب از بیان آن صرف نظر میشود.

۷- روند کار در قسمت بهینهسازی مسئله
با توجه به مطالب عنوان شده الگوریتم انجام کار به صورت
زیر خواهد بود:

- ۱. نخست باید هفت مقطع شعاع ورودی را در یک فایل متنی بعنوان ورودی به برنامه داد
- ۲. سپس کد بالستیک داخلی یکبار اجرا شده و بیشترین شتاب وارده بر پرتابه را بدست می آورد
- ۳. حال کد m. فایل، فایل bdf. را یکبار خوانده و شتاب بدست آمده از قسمت بالستیک داخلی را در فایل bdf. قرار می دهد و در نهایت یک فایل bdf. جدید می سازد. (لازم به ذکر است در ساختن مدل جدید از هفت مقطع ورودی از فایل متنی داده شده استفاده خواهد شد)
- ⁴. سپس برنامه MSC Nastran اجرا و خروجی حل را در یک فایل ۲۰٦. ذخیره می کند
- حال می بایست نتایج موجود خوانده و بیشترین تنش بدست آمده از هر مقطع استخراج گردد که این کار توسط کد m. فایل دیگری انجام می پذیرد
- ۲. سپس تنش ون مایسس با تنش تسلیم فولاد مقایسه می گردد که مقدار بدست آمده از آن حتما می بایست از تنش تسلیم فولاد کمتر باشد
- ۲. در انتها نیز جرم کم شده از پوسته محاسبه و با ارائه جرم جدید به بالستیک داخلی روند کار را دوباره به جریان می اندازد

مسئله مورد بحث به دو روش گام به گام و الگوریتم ژنتیک با هدف کمینه کردن وزن پرتابه با فرض وجود یک بار اولیه ثابت درون آن و قید سازهای موجود از زمان پرتاب از پرتابگر تا زمان خروج آن از دهانه لوله پرتابگر مورد بهینه سازی قرار گرفته است.

الگوریتم ژنتیک یک روش جستجو بر پایه مکانیزم انتخاب طبیعی و ژنتیک است. این روش تکامل طبیعی را شبیهسازی می کند، بنابراین نقاط طراحی متعدد برای مفیدترین مزیت الگوریتم ژنتیک آن است که متغیرهای طبیعی گسسته رابه کار میبرد، بنابراین کاربرد متغیرهای گسسته در الگوریتم ژنتیک ساده است. [۱۷] از طرف دیگر این روش در یافتن جوابهای قابل قبول با سرعت مطلوبی عمل مینماید. از دیگر ویژگیهای این روش عدم توقف در نقاط بهینه محلی، عدم نیاز به حدس اولیه و بررسی مجموعهای از نقاط بجای یک نقطه در هر قدم میباشد که

¹⁻ Revolve

خواه ناخواه استفاده از آن را در مسائل مهندسی بالاخص هوافضا افزایش خواهد داد. [۱۸]

روش گام به گام نیز یک روش ابتکاری در حل این مسئله می باشد، بدین صورت که ضخامت هر یک از مقاطع بطور جداگانه مورد محاسبه قرار گرفته و ضخامت مناسب هر مقطع بصورت مجزا در هر لوپ بدست میآید. سپس با دادن ضخامت های جدید به مجموعه بهینه ساز، نتایج در کنار هم دوباره مورد ارزیابی قرار میگیرند که بدلیل ایجاد تمرکز تنش در لبه های مقاطع، می بایست این روند تکرار گردد تا جایی که، نتایج قابل قبول گردند.

نتایج بدست آمده نشان از آن دارد که در انتهای پرتابه بدلیل وجود بیشترین فشارها، شاهد بیشترین ضخامت پوسته خواهیم بود و هر چه از انتهای پرتابه به سمت سر آن پیش رفته می شود به تدریج از ضخامت پوسته کاسته می گردد. این نتیجه در عمل نیز اثبات شده است. چراکه در نمونه های تجربی نیز از این منطق برای ساخت این نوع از پرتابه ها استفاده می کنند. [۱۹]

پس از انجام فرایند بهینه سازی از هر دو روش به جوابهایی نزیک به هم رسیده شد که نشان از صحت روند کار دارد. نتایج بدست آمده در جدول۵ قابل مشاهده می باشد.

جدول ۵- وزن پرتابه پس از بهینه سازی

	وزن پيلود	وزن اوليه پرتابه	وزن پرتابه پس از بهینه سازی	سرعت دهانه پس از بهینه سازی
روش گام به گام	۱٤ kg	۳٤ _{kg}	۲۷.۱۹ kg	Aff m/s
روش الگوريتم ژنتيک	۱٤ kg	۳٤ _{kg}	۲۷.0۹ kg	Aft m/s

در انتها نيز الگوريتم سيكل طراحي آورده شده است.





۸- نتیجهگیری

در این مقاله به طراحی و بهینه سازی یک پرتابه، حامل یک بار مفید در طی سیکل بالستیک داخلی پرداخته شد. که در آن هدف کمینه کردن وزن پرتابه حامل، با اعمال تنش های حاکم بر مسئله بعنوان قید بود. برای بدست آوردن کمینه وزن از دو روش بهینه سازی گام به گام و الگوریتم ژنتیک استفاده گردید که در نهایت منجر به

- W. F. Oberle, B. D. Goodell, The Role of Electro Thermal-Chemical (ETC) gun Propulsion in Enhancing Direct Fire Gun Lethality, ۱٦ th Int. Symp on Bal, San Francisco, ۱۹۹٦
- C.R. Woodley, Comparison of •D and ¹D Interior Ballistic modeling of High Performance Direct Fire Guns, ¹9 th Int. Symp on Bal, Switzerland, ⁷••¹
- 1. H. Miura, A. Matsu, Numerical Simulation of Projectile Accelerator Using Solid Propellant, AIAA J., Y..., 9-1Y
- P. S. Toit, A Two Dimensional Interior Ballistics Model for Modular Solid Propellant Charge, 19 th Int. Symp on Bal, Switzerland, Y...)
- ۲۲. Herman Krier, Martin Summerfield, Interior Ballistics of Guns, Vol ٦٦, Progress in Astronautics and Aeronautics, ۱۹۷۹
- ۱۳. Engineering Design Handbook Gun, Series Interior Ballistics of Gun, Army Material Command Pamphlet, AMCP ۲۰۱-۱۰۰, ۱۹٦٤
- 16. Nasrollahzadeh, M. "System Design and Multidisciplinary Design optimization for Gun-Launched UAV", Thesis, Master of Sci. in Aero. Eng. K.N. Toosi Univ.of Tech. YOUN
- Seifipoor, A. "Simulation of internal Ballistic Cycle of Saagheb projectiles", Thesis, Master of Sci. Malekashtar Univ. of Tech., Y · · ^.
- ۱۶. http://asm.matweb.com/search/SpecificMateria l.asp?bassnum=M٤١٣٠R
- ۱۷. Khani, A., Vafaeesefat, A., and Rahmati, S.
 "Weight Optimization of a Composite Shell in Type ² Pressure Vessels Using Genetic Algorithm", Aero. Mech. J.Vol. ⁷, No. ^r, pp. ¹²¹-⁰⁷, ¹^r⁰ (In Persian).
- ۱۸. Ghorbany, A. "A Cruise Missile Conceptual Design Methodology, Using Genetic Algorithm", Aero.Mech. J., Vol. ۱, No. ", pp. ۱۹-۸۱, ۱۳۸٤ (In Persian).
- 19. Chiu, Ho-man Rodney, Wide area surveillance projectile deployment system design and modeling, Thesis (Mech.Eng.) Massachusetts Institute of Technology, 199A

کاهش ۲۰ درصدی وزن پرتابه با همان بار پیلود و ارضاء قید سازه گردید. این مطلب در مواردی که برد حائز اهمیت میباشد قابل بررسی میباشد. زیرا با کاهش حدود ۲۰ درصدی وزن پرتابه علاوه بر کاهش هزینه در استفاده از مواد مصرفی، حدود ۵ درصد هم سرعت دهانه افزایش مییابد که نشان دهنده افزایش برد پرتابه در سیکل بالستیک خارجی میباشد.

۹- مراجع

- J.Corner, Theory of Interior Ballistics of Gun, Wiley, New York, 190.
- T. B. Anderson, T. Jackson, Fluid Mechanical Description of Fluidizied Beds, Industrial and Engineering Chemistry Fundamentals, ٦(٤), ١٩٦٧, ٥٢٧-٥٣٩
- r. P. S. Gough, F. J. Zwarts, Modeling Heterogeneous Tow Phase Reacting Flow, AIAA J., 17(1), 1979, 17-70
- F. P. S. Gough, Two Dimensional Convective Flame Spreading in Packed Bed of Granular Propellant, US Army Research and Development Command, Ballistic Research Laboratory, Aberdeen Proving Ground, Maryland, Contract Report ARBRL-CR-...٤.٤, ١٩٧٩
- Δ. P. S. Gough, Interior Ballistics Modeling: Extensions to the One Dimensional XKTC code and Analytical Studies of Pressure Gradient for Lamped Parameter Code, US Army Research Laboratory, Aberdeen Proving Ground, MD ^{*}¹···²-²·^{*}¹</sup>, Contract Report ARL-CR-[±]¹·, ^{*}··¹
- 9. P. S. Gough, Initial Development of Core Module of Next Generation Interior Ballistic Model NGEN, US Army Research Laboratory, Aberdeen Proving Ground, MD 11...0-0.17, Contract Report ARL-CR-1775, 1990
- M. Nusca, High Performance Computing and Simulation for Advanced Armament Propulsion, US Army Research Laboratory, Aberdeen Proving Ground, MD ⁽¹⁾, ⁽⁰⁾, ⁽⁰⁾,